

- (5) Pregled novijih računskih algoritama za određivanje elemenata Pareto optimalnog skupa može se naći u radu Ho, Y. C.: »Differential Games, Dynamic Optimization and Generalized Control Theory«, J. of Opt. Th. and Appl. (JOTA), No. 3, 1970.
- (6) Čini se da bi se ova teorija mogla koristiti u formiranju teorijske baze za analizu i sintezu procesa udruživanja, kooperisanja i integracije u samoupravnim odnosima među preduzećima. Naravno to je stvar budućnosti i u tom pravcu treba još mnogo da se radi.
- (7) Videti, na primer, pregledni rad Minichreiter-Klemenčić B.: »Dinamičko programiranje«, Ekonomska analiza, No. 3—4, 1969.
- (8) XIV glava, str. 18—190, poznate knjige Bellman, R.: »Adaptive Control Processes«, Princeton Univ. Press, 1961. (prevedeno na ruski, Mir, 1965) posvećena je primeni dinamičkog programiranja u igrama protiv prirode.
- (9) Uvod u teoriju medijalnih igara dat je u radu Wilsh, J., Kelleher, G.: »Description of Median Game Theory«, Revue Belge de Statistique et de Recherche Operationnelle, Vol. 10, No. 4, 1971.
- (10) Klasično delo u oblasti teorije grupnog odlučivanja i pogađanja je knjiga Siegel, S., Fouraker, L.: »Bargaining and Group Decision Making«, McGraw-Hill, 1961.
- (11) Videti originalni rad Von Stackelberg, H.: »The Theory of the Market Economy«. Oxford University Press, Oxford, 1952.
- (12) Stackelbergove ideje su pre par godina ponovo postale predmet proučavanja. U jednom od novijih radova analizirane su mnoge nove osobine Stackelbergovih strategija: Simaan M., Cruz J. B.: »On the Stackelberg Strategy in Nonzero-Sum Games«, JOTA, Vol. 11, No. 5, pp. 533—555, 1973.

## BIBLIOGRAFIJA

— deset odabranih knjiga —

1. Aumann, R. J., *A Surway of Cooperative Games without Side Payments*, Princeton University Press, 1967.
2. Intriligator, M. D., *Mathematical Optimization and Economic Theory*, Prentice-Hall 1971.
3. Kaufmann, A., Faure, R., Le Garff, A., *Le jeux d'entreprises*, Presses Universitaires de France, Paris, 1960. (prevedeno na ruski, Mir, 1966).
4. Luce, R. D., Raiffa, H., *Games and Decisions*, John Wiley, 1957.
5. Owen, G., *Game Theory*, Saunders Co. London, 1968. (prevedeno na ruski, Mir, 1971).
6. Shapley, L. S., Shubik, M., »Concepts and Theory of Pure Competition«, Princeton University Press, 1967.
7. Shubik, M. Ed., *Game Theory and Social Behavior*, John Wiley, 1964.
8. Ventcelj, E. S., *Elementi teorije igara*, Fizmatgiz, 1959, (na ruskom).
9. Von Neumann, J., Morgenstern, O., *Theory of Games and Economic Behavior*, Princeton University Press, 1944.
10. Vorobjev, N. N., *Matematička teorija igara*, Znanie, Lenjingrad, 1963, (na ruskom).

## JEDNO PROŠIRENJE ISBELL-MARLOWLJEVE METODE

J. R. Isbell i W. H. Marlow [1] autori su prve metode u razlomljeno linearnom ili hiperboličkom programiranju. Prošle godine M. Grunspan i M. E. Thomas [2] poopćili su tu metodu da bi riješili problem cjelobrojnog hiperboličkog programiranja. Ovdje ćemo pokazati da se originalni Isbell-Marlowljev algoritam može proširiti na pseudokonveksno razlomljeno nelinearno programiranje.

## 1. Isbell-Marlowljev algoritam

Isbell i Marlow razmatrali su problem maksimalizacije numeričke diferencijabilne funkcije

$$(1) \quad z = \frac{C'X + c_0}{D'X + d_0}$$

na zatvorenom i ograničenom konveksnom skupu

$$(2) \quad S = \{X \mid AX \leq A_0, X \geq 0\},$$

uzimajući da je

$$(3) \quad D'X + d_0 > 0 \quad \text{za svako } X \in S$$

Njihova zamisao bila je da se problem razlomljeno linearnog programiranja (1) — (3) svede na rješavanje niza problema linearnog programiranja. U tu svrhu oni polaze od nekog  $X_1$  iz  $S$  da bi riješili problem

$$(4) \quad \max [f(X) = (D'X_1 + d_0)(C'X + c_0) - (C'X_1 + c_0)(D'X + d_0)] \\ X \in S.$$

Budući da je  $X_1$  moguće rješenje,  $\max f(X) \geq 0$ . Naime, ako je  $X_1$  optimalno rješenje linearnog programa (4), tada je  $\max f(X) = 0$  i problem (1) — (3) jest riješen. Ako  $X_1$  nije optimalno rješenje, tada je  $\max f(X) > 0$ . Neka je  $f(X_2) = \max f(X)$ . Tada iz  $f(X_2) > 0$  i pretpostavke (3) slijedi da je  $z(X_2) > z(X_1)$ , tj. rješenje  $X_2$  je bolje od  $X_1$  za problem (1) — (3). Sada se postupak iterira. U funkciju cilja problema (4) dolazi  $X_2$  umjesto  $X_1$  pa se novi problem riješi. Ako je  $X_2$  optimalno rješenje tog problema, tada

je  $X_1$  optimalno rješenje također i problema (1) — (3). U protivnom slučaju, zbog ograničenosti skupa  $S$ , uvijek postoji jedno  $X_1 \in S$ , tako da je

$$\begin{aligned} & (D'X_2 + d_0) (C'X_1 + c_0) - (C'X_2 + c_0) (D'X_1 + d_0) = \\ & = \max [(D'X_2 + d_0) (C'X_1 + c_0) - (C'X_2 + c_0) (D'X_1 + d_0)] \end{aligned}$$

pa je  $z(X_1) > z(X_2)$  itd. Očigledno je da niz  $X_1, X_2, X_3, \dots$  konvergira prema optimalnom rješenju  $X^*$  problema razlomljeno linearnog programiranja.<sup>1)</sup> Isto tako evidentno je da je taj niz konačan, jer su njegovi elementi ekstremne točke skupa  $S$ .

## 2. Proširenje Isbell-Marlowljevog algoritma

Razmotrimo sada problem razlomljeno nelinearnog programiranja

$$(5) \quad \min Q(X) = \frac{F(X)}{G(X)}$$

$$(6) \quad AX \leq A_0$$

$$(7) \quad X \geq 0$$

uz pretpostavke da je skup  $S = \{X \mid AX \leq A_0, X \geq 0\}$  mogućih rješenja ograničen i neprazan i da je  $G(X) \neq 0$  za svaki  $X \in S$ .

Poznato<sup>2)</sup> je da je funkcija cilja  $Q(X)$  pseudokonveksna, ako je

- (A) 1.  $F(X)$  je konveksna,  $G(X) > 0$ , ili  
2.  $F(X)$  je konkavna,  $G(X) < 0$

i

1.  $G(X)$  je linearna, ili  
(B) 2.  $G(X)$  je konveksna,  $F(X) \leq 0$ , ili  
3.  $G(X)$  je konkavna,  $F(X) \geq 0$ .

Podimo sada od nekog  $X_1$  iz  $S$  pa formulirajmo problem

$$(8) \quad \min [f(X) = G(X_1)F(X) - F(X_1)G(X)] \\ X \in S.$$

Lako se vidi da je (8) problem konveksnog programiranja, ako funkcije  $F(X)$ -i  $G(X)$  zadovoljavaju uvjete (A) i (B). Na primjer, ako je  $F(X)$  kon-

<sup>1)</sup> Interesantno je da je  $X_2$  moguće rješenje za problem (1) — (3) čak i onda kad  $X_1$  nije moguće rješenje za taj problem. Doduše, tada može biti  $z(X_2) \leq z(X_1)$ . No, to nema nikakve posljedice, jer  $X_1$  nije moguće rješenje. Kad već jednom imamo moguće rješenje  $X_2$ , formulira se drugi linearni program čije optimalno rješenje za problem (1) — (3) jest bar toliko dobro kao  $X_2$ .

<sup>2)</sup> Vidite O. L. Mangasarian [3] i Lj. Martić [4], str. 59.

veksna,  $G(X) > 0$  i  $G(X)$  konkavna,  $F(X) \geq 0$ , funkcija  $f(X)$  jest suma konveksnih funkcija  $G(X_1)F(X)$  i  $-F(X_1)G(X)$ , dakle i sama je konveksna.

Budući da je  $X_1$  moguće rješenje,  $\min f(X) \leq 0$ . Ako je  $X_2$  optimalno rješenje problema (8), tada iz  $f(X_2) \leq 0$  i pretpostavke o nazivniku, tj. o  $G(X)$ , slijedi da je  $Q(X_2) \leq Q(X_1)$ . Naime,

$$\frac{f(X_2)}{G(X_1)G(X_2)} = Q(X_2) - Q(X_1).$$

No, budući da je  $G(X_1)G(X_2) > 0$ , iz  $f(X_2) \leq 0$  slijedi da je  $Q(X_2) - Q(X_1) \leq 0$ .

Prema tome, problem pseudokonveksnog programiranja (5) — (7) svodi se na rješavanje niza problema konveksnog programiranja (8).

Primjer:

$$\begin{aligned} \min Q(X_1, X_2) &= \frac{-2x_1 - 2x_2 + x_1^2 + x_2^2}{x_1 + x_2} \\ x_1 + 3x_2 &\leq 9 \\ -3x_1 - 4x_2 &\leq -12 \\ x_1, x_2 &\geq 0. \end{aligned}$$

J. Kaška i M. Pišek [5] sveli su taj problem na kvadratni parametarski program i riješili ga njihovom originalnom metodom. Isti taj problem riješio sam Frank-Wolfeovim algoritmom (Vidite: Lj. Martić [4], str. 61—65). Sada ćemo na nj primijeniti Isbell-Marlowljevu proceduru.

Polazimo od ekstremne točke  $X_1 = (4, 0)$  skupa mogućih rješenja prikazanog na slici. Tada je

$$F(X_1) = 8, \quad G(X_1) = 4, \quad Q(X_1) = 2.$$

$$\begin{aligned} \min [4(x_1^2 + x_2^2 - 2x_1 - 2x_2) - 8(x_1 + x_2)] &= \\ = 4 \min (x_1^2 + x_2^2 - 4x_1 - 4x_2) \end{aligned}$$

Sada treba riješiti ovaj problem:

$$\begin{aligned} \min (x_1^2 + x_2^2 - 4x_1 - 4x_2) \\ x_1 + 3x_2 &\leq 9 \\ -3x_1 - 4x_2 &\leq -12 \\ x_1, x_2 &\geq 0. \end{aligned}$$

Radi se o problemu konveksnog kvadratnog programiranja kojega možemo riješiti po Wolfeovom, Dantzig-van de Panneovom ili nekom drugom algoritmu. No, budući da taj problem sa dvije varijable ima zgodnu geo-

metrijsku interpretaciju, riješit ćemo ga geometrijskom metodom. Naime, funkcija cilja — označimo je sa  $z$  — može se napisati ovako:

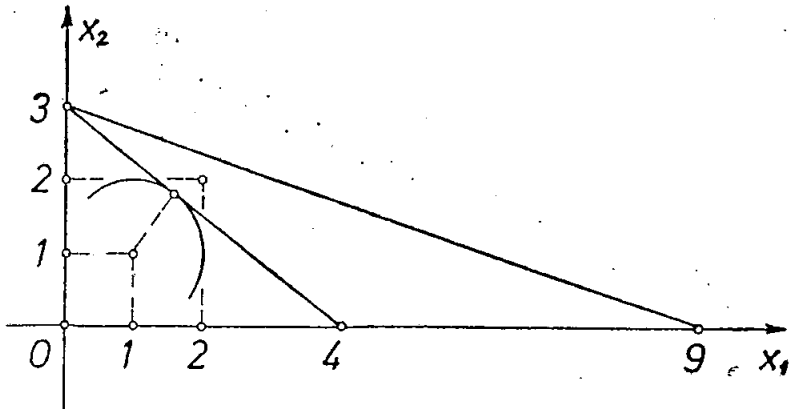
$$(x_1 - 2)^2 + (x_2 - 2)^2 = 8 + z$$

što je jednadžba kružnice sa centrom u točki (2,2) i radijusom  $\sqrt{8+z}$ , naravno, ako je  $8+z \geq 0$ . Treba naći kružnicu minimalnog radijusa. Budući da je njezin centar u skupu  $S$ , tražena kružnica je radijusa 0, dakle točka (2,2). U toj točki jest  $z_{\min} = -8$ .

Sada imamo  $X_2 = (2,2)$ ,  $F(X_2) = 0$ ,  $G(X_2) = 4$  i  $Q(X_2) = 0$ .

$$\begin{aligned} \min 4(x_1^2 + x_2^2 - 2x_1 - 2x_2) &= \\ = 4 \min(x_1^2 + x_2^2 - 2x_1 - 2x_2) &= \\ = \min 4F(X). \end{aligned}$$

Prema tome, treba naći minimum konveksne kvadratne funkcije  $z = F(X)$  uz ista linearna ograničenja. Minimum pseudokonveksne razlomljene funkcije sveden je u ovome koraku na minimum njezinog brojnika.



Funkcija cilja  $z$  može se sada napisati ovako:

$$(x_1 - 1)^2 + (x_2 - 1)^2 = 2 + z.$$

Radi se opet o kružnici. Njezin centar (1,1) je, međutim, izvan skupa  $S$ . Kružnica minimalnog radijusa  $\sqrt{2+z}$  prikazana je na slici. Pravac

$3x_1 + 4x_2 = 12$  tangira tu kružnicu. Prema tome, tangenta ima koeficijent smjera  $-\frac{3}{4}$  pa imamo

$$\begin{aligned} 2(x_1 - 1) + 2(x_2 - 1) \frac{dx_2}{dx_1} &= 0 \\ \frac{dx_2}{dx_1} &= -\frac{3}{4} \end{aligned}$$

i zajedno

$$x_2 - 1 = \frac{4}{3}(x_1 - 1).$$

Ta jednadžba sa jednadžbom kružnice i jednadžbom pravca — tangente jednoznačno određuje optimalno rješenje:

$$x_1^* = \frac{8}{5}, x_2^* = \frac{9}{5} \text{ i } z^* = -1.$$

Sada je  $X_3 = \left(\frac{8}{5}, \frac{9}{5}\right)$ ,  $F(X_3) = -1$ ,  $G(X_3) = \frac{17}{5}$  i  $Q(X_3) = -\frac{5}{17}$ .

$$\begin{aligned} \min \left[ \frac{17}{5}(x_1^2 + x_2^2 - 2x_1 - 2x_2) + (x_1 + x_2) \right] &= \\ = \frac{1}{5} \min(17x_1^2 + 17x_2^2 - 29x_1 - 29x_2) \end{aligned}$$

Izraz u okruglim zagradama  $z$  napisat ćemo ovako:

$$17 \left(x_1 - \frac{29}{34}\right)^2 + 17 \left(x_2 - \frac{29}{34}\right)^2 = 2 \left(\frac{29}{34}\right)^2 + z.$$

Budući da je centar te kružnice  $\left(\frac{29}{34}, \frac{29}{34}\right)$  izvan skupa  $S$ , ponavlja se postupak iz prethodnog koraka. Točka u kojoj  $z$  ima minimalnu vrijednost dobije se iz ovog sistema jednadžbi:

$$\begin{aligned} x_2 - \frac{29}{34} &= \frac{4}{3} \left(x_1 - \frac{29}{34}\right) \\ 3x_1 + 4x_2 &= 12. \end{aligned}$$

To je točka  $X_4 = \left(\frac{134}{85}, \frac{309}{170}\right)$  ili (1,576; 1,818), a u njoj je  $F(X_4) = -\frac{1155}{1156}$ ,

$G(X_4) = \frac{577}{170}$  i  $Q(X_4) = -0,294$ . Iz referencija [4] i [5] vidi se da je  $X_4$  op-

timalno rješenje također i razmatranog problema pseudokonveksnog programiranja.

## LITERATURA

1. J. R. Isbell and W. H. Marlow, Attrition Games, *Naval Research Logistics Quarterly*, Vol. 3, 1956, No. 1, 71—93.
2. M. Grunspan and M. E. Thomas, Hyperbolic Integer Programming, *Naval Research Logistics Quarterly*; Vol. 20, 1973, No. 2, 341—356.
3. O. L. Mangasarian, Nonlinear Fractional Programming, *Journal of the Operations Research Society of Japan*, Vol. 12, 1969, No. 1, 1—10.
4. Lj. Martić, *Nelinearno programiranje. Odabrana poglavlja*, Zagreb, 1973.
5. J. Kaška i M. Pišek, Kvadratičko-lineárni lomené programování, *Ekonomicko-matematicky obzor*, R.2, 1966, č.2, 169—173.

## A GENERALIZATION OF THE ISBELL-MARLOW'S METHOD

by

Ljubomir MARTIĆ

## Summary

J.R. Isbell and W.H. Marlow [1] are the authors of the first method in linear fractional or hyperbolic programming. M. Grunspan and M. E. Thomas [2] have recently generalized this method in order to solve the problem of hyperbolic integer programming. We have shown in this paper that the original Isbell-Marlow's algorithm can be extended to pseudo-convex fractional nonlinear programming.

The first part of the paper deals with the manner in which the Isbell-Marlow's algorithm is applied to the problem of maximization of numerical differentiable function (1) on set (2) under the assumption that  $S$  is bounded and that relation (3) is satisfied.

In the second part of the paper the problem of nonlinear fractional programming (5) — (7) is taken into consideration, whereat  $S$  is assumed as being bounded and non-empty set and  $G(X) \neq 0$  for each  $X \in S$ . O. L. Mangasarian [3] has proved that the objective function  $Q(X)$  is pseudo-convex if requirements (A) and (B) are fulfilled. We have reduced the problem of pseudo-convex programming (5) — (7) to a series of convex programming problems (8). In order to illustrate this procedure we have taken the example of J. Kaška and M. Pišek's paper [5]. We have reduced their problem to a series of problems of convex quadratic programming, and have solved the latter ones by a geometric method (see Fig. 1).

## INTERPRETACIJA SEKTORSKOG MULTIPLIKATORA I REDUKCIJA STRUKTURE CIJENA NA DODANU VRIJEDNOST I UVOZNI SADRŽAJ

## 1. Redukcija polazne strukture cijena i rezultirajuća interpretacija sektorskih multiplikatora

Strukturu cijene proizvoda svakog proizvodnog sektora sačinjavaju trošci predmeta rada (intermedijarnih proizvoda) domaćeg i eventualno uvoznog porijekla te dodana vrijednost sastavljena od amortizacije kao prenesenog dijela vrijednosti sredstava rada i novostvorene vrijednosti. Poznato je da se pomoću međusektorskog modela narodne privrede ova polazna struktura cijene može reducirati na uvozni sadržaj (direktni i indirektni trošak uvoznih intermedijarnih proizvoda) i dodanu vrijednost.<sup>1)</sup> To se postiže tako da se domaći intermedijarni proizvodi utrošeni u svakom pojedinom sektoru totalno dekomponiraju na dodanu vrijednost i uvozni sadržaj.

Napišimo u tu svrhu strukture cijena svih sektora u obliku matrice strukture cijena  $S$

$$S = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \\ \hline m_1 & m_2 & \dots & m_n \\ d_1 & d_2 & \dots & d_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \\ m \\ d \end{bmatrix} \quad (1)$$

gdje je

$a_{ij}$  domaća komponenta tehničkog koeficijenta (utrošak domaćih proizvoda sektora  $i$  po jedinici proizvodnje sektora  $j$ )

$A$  domaća komponenta matrice tehničkih koeficijenata

$m_j$  utrošak uvoznih intermedijarnih proizvoda po jedinici proizvodnje sektora  $j$  (direktni uvozni koeficijent sektora  $j$ )

$m = (m_1, m_2, \dots, m_n)$

$d_j$  dodana vrijednost po jedinici proizvodnje sektora  $j$  (direktni koeficijent dodane vrijednosti sektora  $j$ )

$d = (d_1, d_2, \dots, d_n)$

Suma svakog stupca matrice strukture cijena po definiciji je jednaka je-

<sup>1)</sup> Vidi M. Sekulić: »Primjena strukturalnih modela u planiranju privrednog razvoja«, Narodne novine, Zagreb, 1968, str. 101—107.